

RÉPUBLIQUE FRANÇAISE  
INSTITUT NATIONAL  
DE LA PROPRIÉTÉ INDUSTRIELLE  
PARIS

(11) N° de publication :  
(A n'utiliser que pour les  
commandes de reproduction.)

**2 508 200**

A1

**DEMANDE  
DE BREVET D'INVENTION**

(21)

**N° 82 10677**

(54) Circuit d'interface de canal.

(51) Classification internationale (Int. CL<sup>71</sup>). G 08 F 13/00.

(22) Date de dépôt..... 18 juin 1982.

(33) (32) (31) Priorité revendiquée : *EUA*, 22 juin 1981, n° 276.060.

(41) Date de la mise à la disposition du  
public de la demande..... B.O.P.I. — « Listes » n° 51 du 24-12-1982.

(71) Déposant : Société dite : WESTERN ELECTRIC COMPANY, INC., résidant aux *EUA*.

(72) Invention de : Allen Leonard Larson.

(73) Titulaire : *Idem* (71).

(74) Mandataire : Cabinet Flechner,  
22, av. de Friedland, 75008 Paris.

La présente invention concerne un circuit d'interface destiné à constituer l'interface entre d'une part un processeur et sa mémoire associée et, d'autre part, un canal de transmission qui achemine des messages de données, contenant chacun une zone d'en-tête ayant une adresse de destination et un numéro de canal virtuel, tandis que le processeur comporte des bus de données, d'adresse et de commande.

Les circuits d'interface de l'art antérieur qui interconnectent un processeur et un canal de transmission sont utilisés simplement en tampon. Ils ont pour fonction d'enregistrer les messages de données qui apparaissent sur le canal de transmission et de générer une interruption chaque fois qu'un message de données est reçu. Le problème qui se pose avec cette configuration consiste en ce que le processeur consomme une quantité excessive de temps réel pour prendre en charge les interruptions provenant du circuit d'interface, afin d'enregistrer simplement les données dans sa mémoire associée. Une partie importante de ce temps réel est consommée pour décoder l'en-tête du message de données, afin de déterminer si le message de données est destiné au processeur associé et, dans l'affirmative, l'emplacement dans la mémoire du processeur auquel le message doit être enregistré. Les circuits d'interface de l'art antérieur ne font rien pour accélérer ce processus de décodage et, en fait, ils ont peu d'intelligence incorporée et remplissent uniquement la fonction d'une simple mémoire tampon, ce qui exige que le processeur associé accomplisse les tâches de décodage et d'enregistrement des messages.

Ceci n'a pas constitué un problème important jusqu'à présent, du fait que les processeurs ne sont pas limités en ce qui concerne le temps réel ou bien travaillent en un mode de traitement par lots. Cependant, dans les systèmes de transmission pour les applications de gestion, ce gaspillage de temps réel constitue un obstacle important à l'obtention de bonnes performances du système.

Le problème est résolu conformément à l'invention, dans laquelle le circuit d'interface comprend un élément de circuit d'interface qui est connecté au canal de transmission

et qui réagit à l'apparition d'un message de données dans ce canal en décodant l'adresse de destination et en émettant le numéro de canal virtuel si le processeur est la destination désignée du message de données ; un multiplexeur et une mémoire  
5 re de commande de canal connectés à l'élément de circuit d'interface et réagissant à l'émission par ce dernier du numéro de canal virtuel en traduisant le numéro de canal virtuel en une adresse de matériel qui identifie une position de mémoire dans la mémoire du processeur ; un circuit tampon connecté à  
10 la fois au multiplexeur et à la mémoire de commande de canal, et au bus d'adresse de processeur, et réagissant à l'adresse de matériel en plaçant cette dernière sur le bus d'adresse du processeur, pour activer la position de mémoire identifiée dans la mémoire du processeur ; et dans laquelle l'élément de  
15 circuit d'interface est également connecté au bus de données du processeur et réagit à la réception du message de données en enregistrant directement la partie de données du message de données, telle qu'elle est reçue, dans la position de mémoire activée, par l'intermédiaire du bus de données du pro-  
20 cesseur.

Le circuit d'interface de canal de l'invention fait fonction de dispositif de gestion de messages établissant une interface rapide entre une mémoire de processeur et un canal de transmission de données. Le canal de transmission achemine  
25 des messages de données ayant une zone d'en-tête qui spécifie une adresse virtuelle. Le circuit d'interface de canal de l'invention est programmable et il traduit dynamiquement la partie d'en-tête du message de données, telle qu'elle est reçue, pour convertir une adresse virtuelle en une adresse de mé-  
30 moire de matériel qui est utilisée pour activer une position particulière dans la mémoire du processeur. La partie de données du message de données est ensuite introduite directement dans cette position de mémoire (accès direct en mémoire), et les pointeurs de mémoire tampon appropriés sont restaurés. Ce  
35 n'est que lorsqu'un message de données complet a été reçu et enregistré dans la mémoire du processeur que le circuit d'interface de canal génère une interruption pour le processeur, afin d'informer ce dernier qu'un message de données complet

est maintenant enregistré dans sa mémoire. Ainsi, le circuit d'interface de canal de l'invention accomplit toutes les tâches de réception de données, y compris l'enregistrement et l'enchaînement des messages, sans nécessiter l'intervention du processeur associé. Ceci économise le temps réel du processeur et augmente la vitesse du transfert effectif des données entre le canal de transmission et le processeur, du fait qu'il n'y a aucun retard lorsque le processeur doit accéder à chaque message de données et enregistrer ce dernier dans sa mémoire, ou fournir une information d'adresse concernant l'emplacement auquel le message doit être enregistré.

L'invention sera mieux comprise à la lecture de la description qui va suivre d'un mode de réalisation et en se référant aux dessins annexés sur lesquels :

Les figures 1 et 2 représentent le circuit d'interface de liaison de l'invention ;

La figure 3 montre la structure d'une file d'attente de lecture/écriture qui est utilisée dans l'invention ;

La figure 4 montre la manière selon laquelle les figures 1 et 2 doivent être associées ; et

La figure 5 montre l'interconnexion du circuit d'interface de canal avec le processeur et la mémoire de processeur.

#### Figures 1 et 2

Le circuit d'interface de canal 100 de l'invention a pour fonction d'interconnecter un canal de transmission 120 avec un processeur 101 et une mémoire de processeur 102, par l'intermédiaire des bus d'adresse de données et de commande du processeur 101, comme le montre la figure 5. On suppose que le canal de transmission 120 achemine des messages de données ayant une zone d'en-tête qui spécifie l'adresse du processeur destinataire et un numéro de canal virtuel. Le circuit d'interface de canal 100 contrôle le canal de transmission 120 pour déterminer si l'un de ces messages de données est destiné à la mémoire de processeur 102. Si c'est le cas, le circuit d'interface 100 enregistre directement dans la mémoire de processeur 102 les messages de données qui sont reçus à partir du canal de transmission 120, sans nécessiter l'inter-

vention du processeur 101. De façon similaire, les messages qui proviennent du processeur 101 et qui doivent être émis sur le canal de transmission 120 sont enregistrés dans la mémoire de processeur 102 et le circuit d'interface de canal  
5 100 accède directement à ces messages de données dans la mémoire de processeur 102 et il les émet sur le canal de transmission 120, sans nécessiter l'intervention du processeur 101.

Files d'attente de lecture/écriture

La file d'attente de lecture/écriture dont un échantillon est représenté sur la figure 3, constitue une structure de transmission de données importante utilisée dans cette configuration. Cette file d'attente consiste simplement en un segment de la mémoire de processeur 102 qui a été désigné par le processeur 101 comme étant un emplacement d'enregistrement  
15 pour les messages de données qui doivent être reçus ou émis. Dans le mode de réalisation considéré, il y aura des files d'attente de lecture/écriture établies pour les messages de données reçus à partir du canal de transmission 120, ainsi que des files d'attente de lecture/écriture pour les messages  
20 de données à émettre sur le canal de transmission 120. La structure fondamentale de ces files d'attente, représentée sur la figure 3, sera uniforme pour ces applications, et il est avantageux de décrire maintenant la structure des files d'attente de lecture/écriture. La file d'attente de lecture/  
25 écriture de base est décrite par un ensemble de données de file d'attente en mémoire qui comprend quatre pointeurs et un sémaphore. Deux de ces pointeurs définissent les limites de la file et ce sont le pointeur de base qui indique la position d'adresse de mémoire à laquelle la file commence, et  
30 le pointeur de limite qui indique la position d'adresse de mémoire à laquelle la file se termine. Les deux pointeurs restants sont les pointeurs d'écriture et de lecture, et ceux-ci indiquent respectivement les endroits auxquels des messages doivent être écrits dans cette file ou lus dans la file. Pour  
35 les besoins de la description, le pointeur de lecture désignera la position d'adresse de mémoire à laquelle est enregistré le premier multiplet du message suivant à émettre, soit vers le processeur 101, soit vers le canal de transmission 120. Le

pointeur d'écriture indique la position d'adresse de mémoire à laquelle le premier multiplet du message de données reçu suivant doit être écrit, par le processeur 101 ou par le circuit d'interface de canal 100.

- 5 En considérant la figure 3, il apparaît de façon évidente que ces pointeurs sont changés chaque fois qu'un circuit accède à la file d'attente particulière. Par conséquent, avant l'accès à une file d'attente par le processeur 101 ou par le circuit d'interface de canal 100, le circuit
- 10 demandeur lit tous les pointeurs appropriés, de façon à disposer de l'information de pointeur mise à jour. Pour éviter tout problème de conflit concernant les files d'attente, on utilise le sémaphore qui consiste de façon générale en une configuration de bits particulière qui est enregistrée à la
- 15 position d'adresse de mémoire qui suit immédiatement la position de mémoire identifiée par le pointeur de limite. Le sémaphore est essentiellement un indicateur qui indique à un circuit cherchant à accéder à la file d'attente si la file est au repos ou est en cours d'accès par un autre circuit.
- 20 De cette manière, le sémaphore empêche un accès simultané à une file d'attente et la confusion associée, due à la nature transitoire des pointeurs de lecture et d'écriture pendant les opérations de lecture et d'écriture simultanées.

Un autre problème qui se pose dans l'utilisation de

25 files d'attente de lecture/écriture consiste dans l'écriture dans une file d'attente en état de dépassement de capacité, ce qui fait que de nouvelles données sont écrites dans une file d'attente entièrement pleine, avant que des messages de données enregistrés précédemment aient été lus. Pour éviter

30 de telles situations, on peut utiliser le sémaphore de façon à positionner un indicateur qui indique le moment auquel la file d'attente est pleine, afin que des messages de données nouvellement arrivés ne soient pas écrits dans cette file.

Un autre mécanisme de protection consiste à laisser une po-

35 sition de mémoire ou une cellule de données inoccupée entre les pointeurs de lecture et d'écriture si la file d'attente est pleine, et à donner la même valeur aux pointeurs de lecture et d'écriture si la file d'attente est vide. Cette tech-

nique permet à un circuit demandeur de déterminer si la file d'attente est pleine ou si elle est complètement vide. Une troisième technique couramment utilisée consiste à faire en sorte que le circuit qui effectue l'accès prenne la commande des bus du processeur lorsque la file d'attente devient pleine, afin qu'un autre circuit ne puisse pas accéder à la mémoire pour y écrire des messages de données supplémentaires.

Sélection d'un numéro de canal virtuel

Pour faciliter la compréhension de ce circuit, on décrira l'émission d'un message de données caractéristique. Comme mentionné précédemment, les messages de données qui sont transmis sur le canal de transmission 120 ont une zone d'en-tête qui spécifie à la fois l'adresse du processeur et un numéro de canal virtuel. La question évidente qui se pose à ce moment est : "Comment les numéros de canal virtuel sont-ils affectés aux messages de données transmis entre deux processeurs ?". La réponse à cette question est qu'il existe une configuration initiale de communication inter-processeur, de type classique, pour définir des numéros de canal virtuel.

Le processeur 101 communique avec un autre processeur (non représenté) connecté au canal de transmission 120, en accédant à cet autre processeur et en sélectionnant un numéro de canal virtuel qui sera utilisé pour cette intercommunication. Pour effectuer cet accès, le processeur 101 émet sur le canal de transmission 120 un message de données qui contient l'adresse du processeur de destination et un numéro de canal virtuel égal à zéro, ce qui indique au processeur de destination qu'il s'agit d'un message initial d'établissement de communication destiné au processeur de destination. Le processeur de destination répond d'une manière similaire au message initial provenant du processeur 101, en émettant sur le canal de transmission 120 un message de données qui comporte une zone d'en-tête contenant l'adresse du processeur 101 et un numéro de canal virtuel égal à zéro. En échangeant de tels messages, le processeur 101 et le processeur de destination accomplissent la procédure d'établissement de liaison nécessaire pour identifier un numéro de canal virtuel acceptable pour tous les deux, et pour identifier, dans leurs systèmes respectifs, les

programmes réels qui demandent cette interconnexion.

Ainsi, une fois qu'un numéro de canal virtuel a été sélectionné pour une intercommunication processeur-processeur particulière, cette information est incluse dans l'en-tête du message de données, et le message de données complet est enregistré dans la mémoire de processeur 102, dans la file d'attente de lecture/écriture qui est utilisée pour les messages de données sortants. Du fait que tous les messages de données sortants ont une destination commune, c'est-à-dire le canal de transmission 120, il existe une seule file d'attente de lecture/écriture pour les messages de données sortants, et tous les messages de données sortants sont enregistrés dans cette file d'attente.

Emetteur ; figure 1.

La figure 1 représente la partie d'émetteur ou de sortie du circuit d'interface de canal 100, et cette partie est commandée par le contrôleur d'état de sortie 103. Le contrôleur d'état de sortie 103 peut être réalisé de diverses manières et le circuit de l'invention utilise un microprocesseur pour cette fonction. Ce microprocesseur serait programmé de façon appropriée, d'une manière bien connue, pour fournir les signaux de commande et d'horloge nécessaires au fonctionnement cohérent du circuit d'interface de canal 100.

La partie d'émetteur du circuit d'interface de canal 100 contient un certain nombre de registres qui sont chargés avec les divers pointeurs associés à la file d'attente de lecture/écriture de sortie. Ce chargement des registres est accompli par le contrôleur d'état de sortie 103, qui demande l'accès à la file d'attente de lecture/écriture de sortie, dans la mémoire de processeur 102, par l'intermédiaire des bus de commande, d'adresse et de données du processeur. Lorsque le processeur 101 accorde l'accès, le contrôleur d'état de sortie 103 effectue séquentiellement les actions suivantes, par l'intermédiaire du conducteur VALIDATION (non représenté) : 1) il charge le pointeur de base dans le registre de pointeur de base 111; 2) il charge le pointeur de lecture dans le registre de pointeur de lecture 110, par l'intermédiaire du sélecteur 112, 3) il charge le pointeur de



limite dans le registre de pointeur de limite 108 et 4) il charge le pointeur d'écriture dans le registre de pointeur d'écriture 106.

Le contrôleur d'état de sortie 103 réagit à une  
5 opération de comparaison accomplie par le circuit de comparaison 107 en émettant un message de donnée sur le canal de transmission 120 si un tel message de données est enregistré dans la file d'attente de lecture/écriture de sortie. Cette détermination est accomplie par le circuit de comparaison  
10 107 qui effectue l'opération consistant à comparer le contenu du registre de pointeur de lecture 110 et le contenu du registre de pointeur d'écriture 106. Si ces deux contenus diffèrent, le circuit de comparaison 107 émet sur le conducteur RWC un signal logique qui est dirigé vers le contrôleur  
15 d'état de sortie 103, pour indiquer que les deux pointeurs ne sont pas les mêmes, et que, par conséquent, la file d'attente de lecture/écriture de sortie contient un message à émettre. Le contrôleur d'état de sortie 103 réagit à ce signal logique présent sur le conducteur RWC en activant le  
20 conducteur DEMANDE ADM (ADM = Accès Direct en Mémoire), et ce signal est appliqué au bus de commande du processeur pour demander l'accès auxbus du processeur, afin que le circuit d'interface de canal 100 puisse accéder à la mémoire de processeur 102.

#### 25 Accès en mémoire

Le processeur 101 a indiqué au circuit d'interface de canal 100 que les bus du processeurs sont disponibles, en plaçant le signal logique approprié sur le conducteur AUTORISATION ADM. Sous l'effet de ce signal, le contrôleur d'état  
30 de sortie 103 valide, par l'intermédiaire des conducteurs VALIDATION et LECTURE, le registre de pointeur de lecture 110, de façon qu'il émette son contenu vers la mémoire tampon d'adresse d'ADM 104, qui applique à son tour cette adresse au bus d'adresse du processeur. Cette opération accède à la po-  
35 sition d'adresse de mémoire dans la mémoire de processeur 102 qui contient le premier multiplet du message de données suivant à émettre. On suppose dans ce système que tous les messages de données ont une longueur fixe, ce qui fait que le

compteur de mots 105 est alors restauré par le contrôleur d'état de sortie 103, qui place un signal de validation sur le conducteur CHARGM. Dans ce mode de réalisation, le compteur de mots 105 est un compteur câblé en sens descendant  
5 ayant une plage de comptage fixe qui est égale à la longueur du message de données standard. Ainsi, lorsque le contrôleur d'état de sortie 103 place un signal de comptage sur le conducteur OD qui est dirigé vers le compteur de mots 105, ceci commande le compteur de mots 105 de façon qu'il décrémente  
10 le compte d'une unité et ce processus se poursuit jusqu'à ce qu'un compte de zéro soit obtenu, ce qui indique qu'un message de données complet a été émis. Chaque fois que le compte contenu dans le compteur de mots 105 est décrémente, le contrôleur d'état de sortie 103 place un signal d'incrément  
15 d'adresse sur le conducteur AVANCE qui est dirigé vers le registre de pointeur de lecture 110. De cette manière, l'adresse enregistrée dans le registre de pointeur de lecture 110 et transmise sur le bus d'adresse du processeur par la mémoire tampon d'adresse d'ADM, 104, est incrémentée d'une po-  
20 sition de mémoire à la fois, jusqu'à ce qu'un message de données complet ait été émis, ce qui est indiqué par le fait que le compteur de mots 105 émet un signal d'indication de zéro vers le contrôleur d'état de sortie 103, par le conducteur ZERO.

25           Au fur et à mesure que chaque adresse de matériel est placée sur le bus d'adresse de processeur, le contenu de cette position de mémoire dans la mémoire de processeur 102 est lu au moyen de cette mémoire et est placé sur le bus de données du processeur. Ces données sont chargées dans l'in-  
30 terface de liaison de données 119 lorsque le contrôleur d'état de sortie 103 place un signal de validation sur le conducteur CHARGMT. Ces données sont émises d'une manière classique par l'interface de liaison de données 119 vers le canal de transmission 120, ici encore sous la commande du  
35 contrôleur d'état de sortie 103, par l'intermédiaire du conducteur EMISSION. Lorsque le message de données complet est émis, le contrôleur d'état 103 se restaure et il lit à nouveau les divers pointeurs dans la file d'attente de lecture/

écriture de sortie, pour déterminer si un autre message est enregistré dans la file d'attente de lecture/écriture de sortie, pour être émis par le canal de transmission 120.

La structure et le fonctionnement de l'interface de liaison de données 119 sont bien connus. En particulier, on trouve dans la revue Electronic Design Magazine du 7 juin 1979 un article intitulé "Data Communications : Part Three", par Alan J. Weissberger (pages 98-104), dans lequel est décrit un circuit d'interface de canal de type caractéristique. Le circuit émetteur/récepteur décrit dans ce document est un circuit bien connu qui est du type à utiliser pour réaliser l'interface de liaison de données 119. Ce circuit fonctionne d'une manière bien connue de façon à recevoir les signaux de données numériques série qui apparaissent sur le canal de transmission 101, à remettre en forme ces signaux pour les utiliser dans le circuit d'interface de canal 100, et à extraire un signal d'horloge de ces signaux de données numériques. De façon similaire, les signaux destinés à être émis sur le canal de transmission 120 sont placés sous un format approprié et la synchronisation est assurée par l'interface de liaison de données 119.

#### File d'attente bouclée

Dans ce système, lorsque le pointeur de lecture atteint la fin de la file d'attente, il doit être réinitialisé au début de la file, du fait qu'il s'agit d'une file d'attente bouclée dans laquelle les messages sont traités dans l'ordre premier entré, premier sorti. Cette réinitialisation est accomplie par le circuit de comparaison 109 qui contrôle le contenu du registre de pointeur de limite 108 et du registre de pointeur de lecture 110. Lorsque les contenus de ces deux registres sont identiques, le circuit de comparaison 109 émet un signal sur le conducteur LECTURE = LIMITE vers le contrôleur d'état de sortie 103. Ce signal agit sur le contrôleur d'état de sortie 103 de façon qu'il commande le sélecteur 112, par l'intermédiaire du conducteur SBLECTION, pour qu'il aiguille le contenu du registre de pointeur de base 111 vers le registre de pointeur de lecture 110, qui a été validé par le conducteur CHARGMP, ce qui amène à nouveau le pointeur de lec-

ture au début de la file d'attente.

Circuit de messages de données entrants, figure 2

La partie d'entrée du circuit d'interface de canal de transmission 100 est représentée sur la figure 2 et fonctionne de façon à recevoir les messages de données provenant du canal de transmission 120, à interpréter la partie d'en-tête du message de données et à enregistrer dans la mémoire de processeur 102 les messages de données qui sont destinés au processeur 101. Cette partie du circuit d'interface de canal 100 est commandée par le contrôleur d'état d'entrée 201 qui, comme le contrôleur d'état de sortie 103, peut être un microprocesseur. En fait, les contrôleurs d'état d'entrée 201 et de sortie 103 peuvent être constitués par le même circuit équipé de deux programmes résidents, l'un pour la commande de des messages de données entrants et l'autre pour la commande de des messages de données sortants.

Comme il a été envisagé ci-dessus, le format de message de données comprend un en-tête contenant l'adresse du processeur de destination et une information de canal virtuel, ainsi que les données elles-mêmes. Une intercommunication caractéristique de processeur à processeur est établie de la manière envisagée précédemment et on suppose pour la description de la figure 2 que les numéros de canal virtuel pour un certain nombre d'intercommunications de processeur à processeur ont déjà été déterminés et que des messages de données ont été émis sur le canal de transmission 120 vers le processeur 101. Lorsqu'une communication de processeur à processeur est initialisée, le processeur 101 écrit l'information appropriée concernant cette communication dans une mémoire de commande de canal 212. En particulier, une file d'attente de lecture/écriture telle que celle représentée sur la figure 3 est établie pour chaque communication de processeur à processeur qui doit avoir lieu. Ainsi, pour une configuration de communication à 32 canaux, la mémoire de commande de canal 212 pourrait être constituée par une mémoire vive de 32 par n, en désignant par n le nombre de bits nécessaire pour identifier toutes les caractéristiques de cette intercommunication.

Comme on l'a envisagé précédemment, une file d'at-

tente de lecture/écriture de type caractéristique contient un pointeur de lecture, un pointeur d'écriture, un pointeur de base et un pointeur de limite. De plus, chaque intercommunication est accompagnée d'une information supplémentaire nécessaire, comme une information de vecteur d'interruption, comprenant l'adresse d'un sous-programme de service dans le processeur 101 qui doit être appelé lorsqu'un message de données d'une série de n messages de données a été reçu par le circuit d'interface de canal 100 et enregistré dans la mémoire de processeur 102. Une information supplémentaire concernant les caractéristiques du canal est présentée sous l'appellation "état", qui est un terme général pour désigner n'importe quelle information de maintenance ou d'identification que le processeur 101 désire associer à l'intercommunication particulière de processeur à processeur qui utilise ce canal virtuel particulier. Une information d'état caractéristique peut être un compte du nombre d'erreurs dans la transmission, une identification du type de communication (transfert par bloc, message simple, etc), et l'état du canal, c'est-à-dire ouvert ou fermé pour la transmission. Ainsi, dans un système à 32 canaux, le processeur 101 établirait 32 files d'attente de lecture/écriture dans la mémoire de processeur 102 et il écrirait l'information décrite ci-dessus, concernant chacune de ces files d'attente de lecture/écriture, dans chaque mémoire de commande de canal 212, par l'intermédiaire d'un multiplexeur d'accès en mémoire 213. Le processeur 101 accède à l'information enregistrée dans la mémoire de commande de canal 212 par l'intermédiaire de la mémoire tampon de données 211, et cet accès est évidemment réglé par le contrôleur d'état d'entrée 201.

Pour poursuivre la description de la partie d'entrée du circuit d'interface de canal 100, il est avantageux de décrire la réception d'un message de données caractéristique provenant du canal de transmission 120. Lorsqu'un message de données apparaît sur le canal de transmission 120, l'interface de liaison de données 119 reçoit les bits qui sont transmis et elle décode la partie d'en-tête du message de données, dans la mesure où elle détermine que le processeur de destination

désigné dans l'en-tête est le processeur 101. Si le message de données est destiné au processeur 101, l'interface de liaison de données 119 indique cette situation au contrôleur d'état d'entrée 201 par l'intermédiaire du conducteur PA, et  
5 le contrôleur d'état d'entrée 201 enregistre dans le registre de canal virtuel 204, par l'intermédiaire d'un signal de validation sur le conducteur CHARGMR, le numéro de canal virtuel contenu dans l'en-tête. Le contrôleur d'état d'entrée 201 active la mémoire de commande de canal 212 par l'intermédiaire  
10 du bus VALIDATION et l'adresse enregistrée dans le registre de canal virtuel 204 est appliquée par les conducteurs ADRESSE et le multiplexeur d'accès en mémoire 213B aux conducteurs d'adresse de la mémoire de canal de transmission 212. Sous l'effet de l'application du numéro de canal virtuel à ces  
15 conducteurs d'adresse, toute l'information pertinente concernant ce canal virtuel est enregistrée dans la mémoire de commande de canal 212 pour être émise sur le BUS DE MEMOIRE représenté sur la figure 2, qui interconnecte la mémoire tampon de données 211, les multiplexeurs 209 et 210 et la mémoire de  
20 commande de canal 212.

Le contrôleur d'état d'entrée 201 accomplit séquentiellement une série d'opérations dans le processus consistant à prélever le message de données dans l'interface de liaison de données 119 et à enregistrer ce message dans la mémoire de processeur 102. L'une des premières étapes de cette  
25 opération consiste à comparer les pointeurs de lecture et d'écriture, comme indiqué ci-dessous, pour déterminer si la file d'attente de lecture/écriture associée est pleine. Le contrôleur d'état d'entrée 201 accomplit ceci en aiguillant  
30 l'information de pointeur de lecture et l'information de pointeur d'écriture provenant de la mémoire de commande de canal 212 vers l'unité arithmétique et logique 208, par l'intermédiaire respectivement du multiplexeur A 210 et du multiplexeur B 209. L'unité arithmétique et logique 208 effectue une opération de comparaison classique pour déterminer si les pointeurs de lecture et d'écriture sont égaux. S'ils ne sont pas  
35 égaux, il y a de la place pour l'enregistrement de messages de données supplémentaires dans la file d'attente, et cette

situation est indiquée par le signal logique approprié sur le conducteur COMPARAISON. Le contrôleur d'état d'entrée 201 réagit au signal sur le conducteur COMPARAISON en plaçant un signal de demande d'accès direct en mémoire sur le conducteur

5 DEMANDE ADM du bus de commande du processeur, pour demander l'accès aux bus du processeur. Le processeur 101 indique l'acceptation de la demande par un signal logique sur le conducteur AUTORISATION ADM, ce qui fait que le contrôleur d'état d'entrée 201 active la mémoire tampon d'adresse 206, par l'in-

10 termédiaire du bus VALIDATION, ce qui aiguille vers le bus d'adresse du processeur l'information de pointeur de lecture qui est émise par la mémoire de commande de canal 212, par l'intermédiaire de l'unité arithmétique et logique 208 et de la mémoire tampon d'adresse 206. Pendant ce temps, les données

15 qui sont reçues par l'interface de liaison de données 119 sont enregistrées dans la mémoire tampon de données 205 et elles sont émises multiplet par multiplet vers le bus de données du processeur, pendant que le contrôleur d'état d'entrée 201 commande le circuit de comptage de mots 207 de façon à incrémenter l'adresse de matériel qui est enregistrée dans la mémoire

20 tampon d'adresse 206. Ainsi, les données sont enregistrées dans la file d'attente de lecture/écriture associée au canal virtuel, et le pointeur d'écriture est incrémenté jusqu'à ce que le message de données complet soit enregistré dans la file

25 d'attente, ce qui est indiqué par le fait que le circuit de comptage de mots 207 renvoie une indication de zéro vers le contrôleur d'état d'entrée 201, par l'intermédiaire du conducteur ZERO2. A ce point, le contrôleur d'état d'entrée 201 retourne à sa condition initiale et attend la réception d'un

30 autre message de données sur le canal de transmission 120. Du fait que le contrôleur d'état d'entrée 201 est un microprocesseur, il peut également mettre en oeuvre divers programmes de maintenance et/ou des interruptions programmées, pour utiliser les données enregistrées dans la partie d'état de la mémoire

35 de commande de canal 212, comme décrit ci-dessus. De cette manière, le circuit d'interface de canal 100 assure la commande complète de la réception et de l'émission de messages de données par le canal de transmission 120.

Il va de soi que de nombreuses modifications peuvent être apportées au dispositif décrit et représenté, sans sortir du cadre de l'invention.



REVENDICATIONS

1. Circuit d'interface destiné à assurer l'interfa-  
ce entre, d'une part, un processeur et sa mémoire associée,  
et d'autre part un canal de transmission qui achemine des mes-  
5 sages de données, chacun d'eux contenant une zone d'en-tête  
ayant une adresse de destination et un numéro de canal virtuel,  
tandis que le processeur comporte des bus de données d'adresse  
et de commande ; caractérisé en ce qu'il comprend : un élément  
de circuit d'interface (119, 204, 205) connecté au canal de  
10 transmission (120) et réagissant à un message de données qui  
apparaît sur ce canal en décodant l'adresse de destination et  
en émettant le numéro de canal virtuel si le processeur (101)  
est la destination désignée du message de données ; un multi-  
plexeur/mémoire de commande de données (212, 213) connecté à  
15 l'élément de circuit d'interface (119, 204, 205) et réagissant  
au fait que l'élément de circuit d'interface (119, 204, 205)  
émet le numéro de canal virtuel, en traduisant le numéro de  
canal virtuel en une adresse de matériel identifiant une po-  
sition de mémoire dans la mémoire de processeur (102) ; un  
20 circuit tampon (206) connecté à la fois au multiplexeur/mé-  
moire de commande de canal (212, 213) et au bus d'adresse du  
processeur, et réagissant à l'adresse de matériel en plaçant  
cette dernière sur le bus d'adresse du processeur pour activer  
la position de mémoire identifiée dans la mémoire de proces-  
25 seur ; et en ce que l'élément de circuit d'interface (119, 204,  
205) est également connecté au bus de données du processeur  
et réagit à la réception du message de données en enregistrant  
directement la partie de données du message de données, telle  
qu'elle est reçue, dans la position de mémoire activée, par  
30 l'intermédiaire du bus de données du processeur.

2. Circuit d'interface selon la revendication 1,  
caractérisé en ce que le multiplexeur/mémoire de commande de  
canal (212, 213) réagit en outre au numéro de canal virtuel  
en émettant des données de file d'attente de mémoire qu'il  
35 contient ; et le circuit d'interface de canal (100) comprend  
en outre un circuit de comparaison (208-210) qui interconnecte  
le multiplexeur/mémoire de commande de canal (212, 213) et le  
circuit tampon (206) et qui réagit aux données de la file

d'attente de mémoire en appliquant l'adresse de matériel au circuit tampon (206) si les données de file d'attente de mémoire indiquent l'existence dans la mémoire de processeur (102) d'un espace disponible suffisant pour enregistrer le message de données.

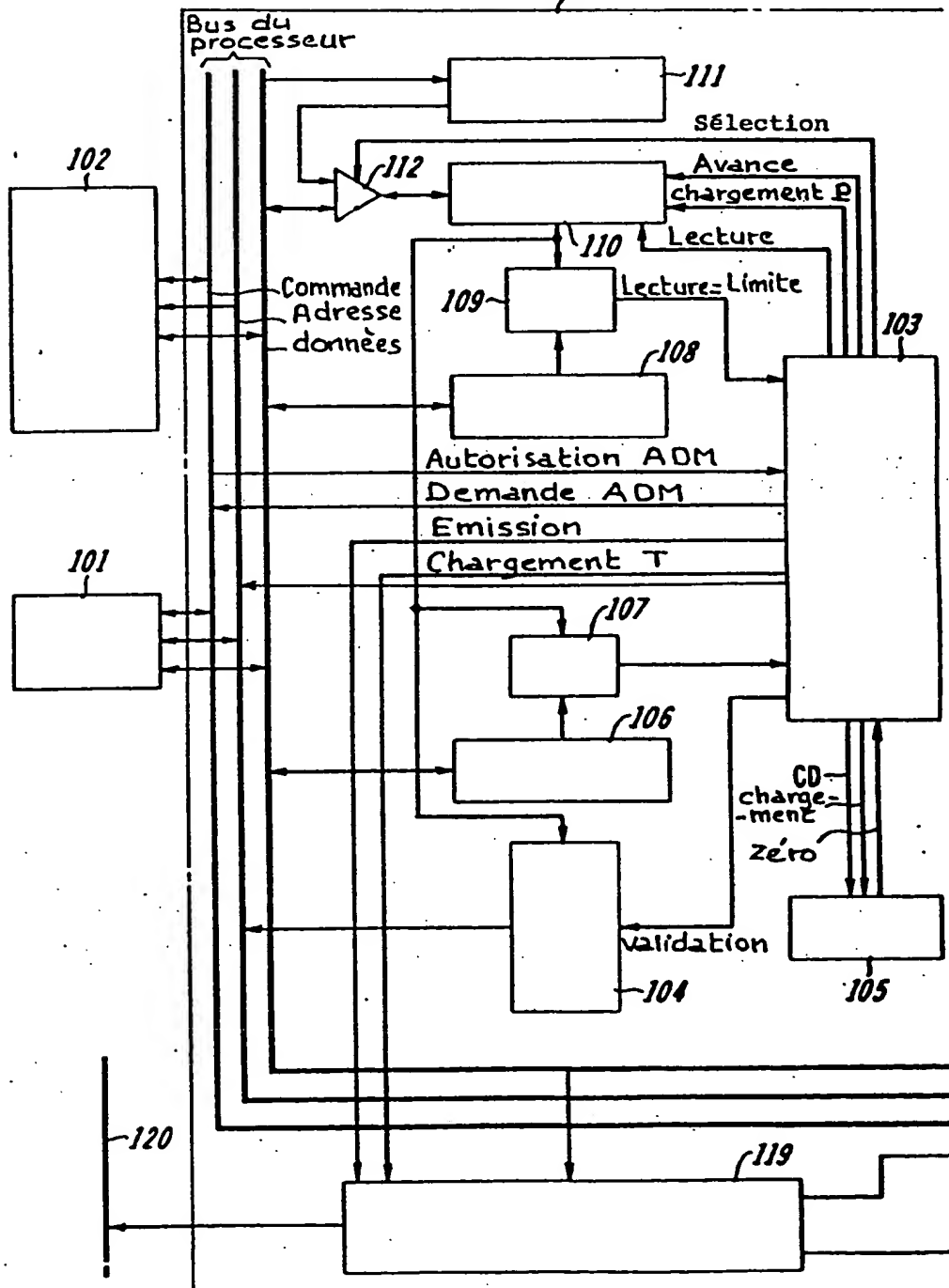
3. Circuit d'interface selon l'une quelconque des revendications 1 ou 2, caractérisé en ce que le circuit d'interface de canal (100) comprend un circuit de commande d'entrée (201, 207) qui est connecté au circuit tampon (206) et à l'élément de circuit d'interface (119, 204, 205) et qui réagit à la réception du message de données en incrémentant l'adresse de matériel qui est enregistrée dans le circuit tampon (206), en synchronisme avec la réception du message de données.

4. Circuit d'interface selon la revendication 3, caractérisé en ce que le circuit de commande d'entrée (201, 207) comprend un registre de comptage de mots d'entrée (207) qui réagit à la réception du message de données en générant une indication de fin de mots lorsque l'élément de circuit d'interface (119, 204, 205) a reçu tout le message de données.

5. Circuit d'interface selon la revendication 4, caractérisé en ce que le multiplexeur/mémoire de commande de canal (212, 213) est également connecté aux bus de données, d'adresse et de commande du processeur ; et le circuit de commande d'entrée (201, 207) réagit à l'indication de fin de mots en mettant à jour l'information qui est enregistrée dans le multiplexeur/mémoire de commande de canal (212, 213) par l'intermédiaire des bus de données, d'adresse et de commande du processeur.

6. Circuit d'interface selon la revendication 1, caractérisé en ce que l'élément de circuit d'interface (119, 204, 205) comprend une mémoire tampon de données (205) qui est connectée au circuit de commande d'entrée (201, 207) et qui réagit à ce dernier en enregistrant le message de données tel qu'il est reçu, et en émettant le message de données, tel qu'il est reçu, multiplet par multiplet, sur le bus de données du processeur.

FIG. 1 100



**FIG. 2**

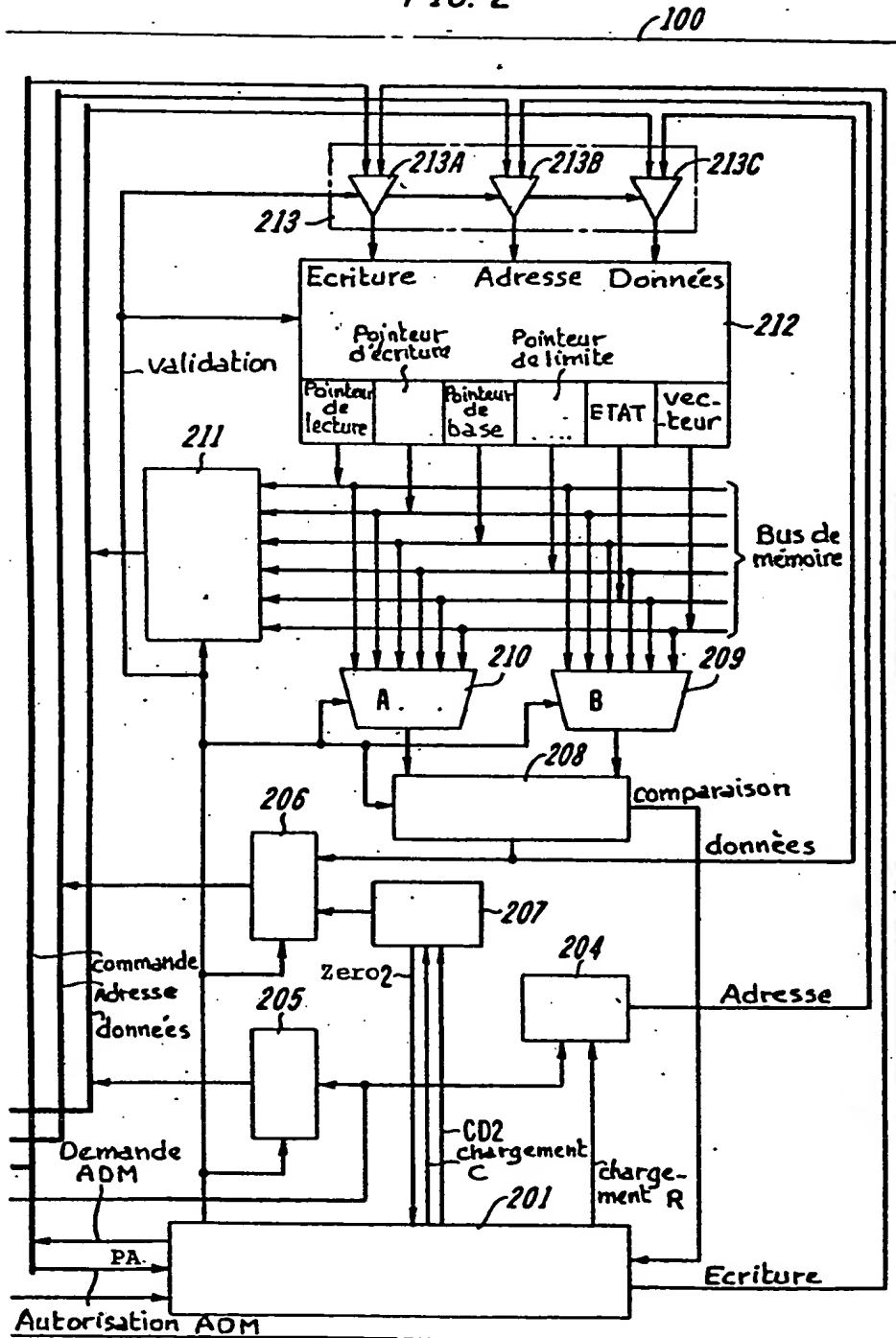


FIG. 3

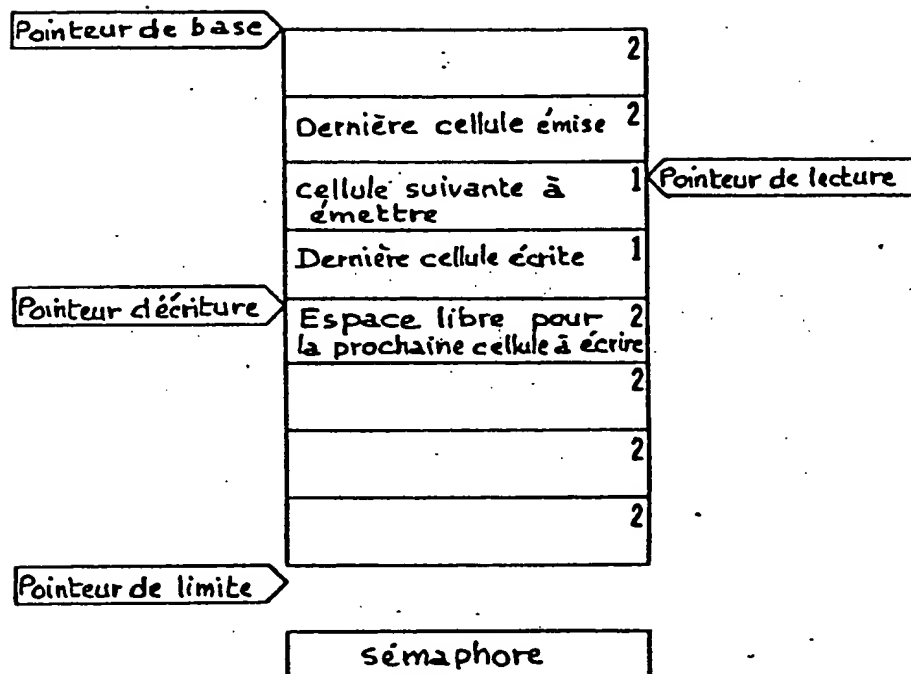


FIG. 4

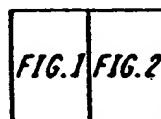


FIG. 5

